

H19. 東工大 物理電子・情報

[A-2]

- (1)(a) 3点 $A(a,0,0)$, $B(0,b,0)$, $C(0,0,c)$ を通る平面 ABC の方程式を求めよ。
 (b) 原点を通り、平面 ABC に直交する直線の方程式を求めよ。
 (c) 原点と平面 ABC の距離を求めよ。

$$(2) \quad M = \begin{bmatrix} e^{j\phi} \cos\theta + e^{j\psi} \sin^2\theta & (e^{j\phi} - e^{j\psi}) \sin\theta \cos\theta \\ (e^{j\phi} - e^{j\psi}) \sin\theta \cos\theta & e^{j\phi} \cos^2\theta + e^{j\psi} \sin^2\theta \end{bmatrix} \quad (\phi \neq \psi) \text{ とする。}$$

- (a) M の固有値を求めよ。
 (b) M の固有値に対する固有ベクトルを単位ベクトルに正規化する。
 (c) M を対角化せよ。 □

(解) (1) $\overline{AB} = (-a, b, 0)$, $\overline{AC} = (-a, 0, c)$ の外積は

$$\overline{AB} \times \overline{AC} = \begin{vmatrix} b & 0 & 0 \\ 0 & c & -a \\ -a & 0 & 0 \end{vmatrix} = (bc, ca, ab)$$

とする。 $n = \frac{1}{\sqrt{(bc)^2 + (ca)^2 + (ab)^2}} (bc, ca, ab)$ と可なり。 n は平面 ABC の単位法線ベクトルである。 x 点 A を通るので、求める方程式は

$$\frac{bc}{D}(x-a) + \frac{ca}{D}y + \frac{ab}{D}z = 0, \quad \frac{bc}{D}x + \frac{ca}{D}y + \frac{ab}{D}z = \frac{abc}{D} \quad (D = \sqrt{(ab)^2 + (bc)^2 + (ca)^2})$$

(原点を通り、平面 ABC に直交する直線) = (原点を通り、 n を方向ベクトルとする直線) だから
 この直線上の点 (x, y, z) は定数 t を用いて

$$(x, y, z) = (0, 0, 0) + tn = \left(\frac{bc}{D}t, \frac{ca}{D}t, \frac{ab}{D}t \right)$$

$$\therefore \frac{Dx}{bc} = \frac{Dy}{ca} = \frac{Dz}{ab}, \quad \underline{\underline{\frac{x}{bc} = \frac{y}{ca} = \frac{z}{ab}}}$$

この直線と平面 ABC との交点は

$$\frac{bc}{D} \left(\frac{bc}{D} t \right) + \frac{ca}{D} \left(\frac{ca}{D} t \right) + \frac{ab}{D} \left(\frac{ab}{D} t \right) = \frac{(bc)^2 + (ca)^2 + (ab)^2}{D^2} t = \frac{abc}{D}$$

$$\therefore t = \frac{abc}{D} \quad \therefore (\text{重心}) = \left(\frac{abc^2}{D^2}, \frac{a^2bc}{D^2}, \frac{a^2bc}{D^2} \right)$$

\therefore (原点と平面ABCとの距離)

$$= \sqrt{\left(\frac{abc^2}{D^2} - 0 \right)^2 + \left(\frac{a^2bc}{D^2} - 0 \right)^2 + \left(\frac{a^2bc}{D^2} - 0 \right)^2}$$

$$= \frac{1}{D^2} \sqrt{a^2b^2c^2 + a^2b^2c^2 + a^2b^2c^2}$$

$$= \frac{abc}{D^2} \sqrt{b^2c^2 + c^2a^2 + a^2b^2} = \frac{abc}{D}$$

$$(2) |M - \lambda I| = \begin{vmatrix} e^{j\theta} \cos^2 \theta + e^{j\theta} \sin^2 \theta - \lambda & (e^{j\theta} - e^{j\theta}) \sin \theta \cos \theta \\ (e^{j\theta} - e^{j\theta}) \sin \theta \cos \theta & e^{j\theta} \cos^2 \theta + e^{j\theta} \sin^2 \theta - \lambda \end{vmatrix}$$

$$= (e^{j\theta} \cos^2 \theta + e^{j\theta} \sin^2 \theta - \lambda)(e^{j\theta} \cos^2 \theta + e^{j\theta} \sin^2 \theta - \lambda) - (e^{j\theta} - e^{j\theta})^2 \sin^2 \theta \cos^2 \theta$$

$$= (e^{j\theta} \cos^2 \theta + e^{j\theta} \sin^2 \theta)(e^{j\theta} \cos^2 \theta + e^{j\theta} \sin^2 \theta)$$

$$- (e^{j\theta} \cos^2 \theta + e^{j\theta} \sin^2 \theta + e^{j\theta} \cos^2 \theta + e^{j\theta} \sin^2 \theta) \lambda + \lambda^2 - (e^{j\theta} - e^{j\theta})^2 \sin^2 \theta \cos^2 \theta$$

$$= \cos^4 \theta + (e^{2j\theta} + e^{2j\theta}) \sin^2 \theta \cos^2 \theta + \sin^4 \theta$$

$$- (e^{j\theta} + e^{j\theta}) \lambda + \lambda^2 - (e^{2j\theta} - 2 + e^{2j\theta}) \sin^2 \theta \cos^2 \theta$$

$$= \lambda^2 - (e^{j\theta} + e^{j\theta}) \lambda + \cos^4 \theta + 2 \cos^2 \theta \sin^2 \theta + \sin^4 \theta$$

$$= \lambda^2 - (e^{j\theta} + e^{j\theta}) \lambda + 1 = (\lambda - e^{j\theta})(\lambda - e^{-j\theta})$$

従って M の固有値は $e^{j\theta}, e^{-j\theta}$. $\pm j\theta$ の対称な固有値を持つことは $e^{j\theta}$ のように

$$\begin{bmatrix} e^{-j\theta} \cos^2 \theta + e^{j\theta} \sin^2 \theta - e^{j\theta} & (e^{j\theta} - e^{j\theta}) \sin \theta \cos \theta \\ (e^{j\theta} - e^{j\theta}) \sin \theta \cos \theta & e^{j\theta} \cos^2 \theta + e^{j\theta} \sin^2 \theta - e^{j\theta} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} (e^{j\theta} - e^{j\theta}) \cos^2 \theta & (e^{j\theta} - e^{j\theta}) \sin \theta \cos \theta \\ (e^{j\theta} - e^{j\theta}) \sin \theta \cos \theta & (e^{j\theta} - e^{j\theta}) \sin^2 \theta \end{bmatrix}$$

$$\theta = n\pi \quad (n \text{ は整数}) \quad \text{かつ} \quad = \begin{bmatrix} -(e^{j\theta} - e^{j\theta}) & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \therefore \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ は固有ベクトル}$$

$$\theta \neq n\pi \quad (n \text{ は整数}) \quad \text{かつ} \quad \rightarrow \begin{bmatrix} -\cos^2 \theta & \sin \theta \cos \theta \\ \cos \theta & -\sin \theta \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \therefore \begin{bmatrix} \sin \theta \\ \cos \theta \end{bmatrix} \text{ は固有ベクトル}$$

前者の場合は後者の特殊な場合となる。従って $e^{j\theta}$ に対する固有ベクトルとして $\begin{bmatrix} \sin\theta \\ \cos\theta \end{bmatrix}$ が
 出る。次に $e^{-j\theta}$ に対し

$$\begin{bmatrix} e^{j\theta} \cos^2\theta + e^{-j\theta} \sin^2\theta - e^{j\theta} & (e^{j\theta} - e^{-j\theta}) \sin\theta \cos\theta \\ (e^{j\theta} - e^{-j\theta}) \sin\theta \cos\theta & e^{j\theta} \cos^2\theta + e^{-j\theta} \sin^2\theta - e^{-j\theta} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} (e^{j\theta} - e^{-j\theta}) \sin^2\theta & (e^{j\theta} - e^{-j\theta}) \sin\theta \cos\theta \\ (e^{j\theta} - e^{-j\theta}) \sin\theta \cos\theta & (e^{j\theta} - e^{-j\theta}) \cos^2\theta \end{bmatrix}$$

$$\theta = n\pi \quad (n \text{ は整数}) \text{ のとき} \Rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & e^{j\theta} - e^{-j\theta} \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \therefore \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \text{ は固有ベクトル}$$

$$\theta \neq n\pi \quad (n \text{ は整数}) \text{ のとき} \rightarrow \begin{bmatrix} \sin\theta & \cos\theta \\ \sin\theta \cos\theta & \cos^2\theta \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} \sin\theta \cos\theta \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \therefore \begin{bmatrix} \cos\theta \\ -\sin\theta \end{bmatrix} \text{ は固有ベクトル}$$

この場合も後者の特殊な場合として前者は含まれるので、 $e^{-j\theta}$ に対する固有ベクトルとして $\begin{bmatrix} \cos\theta \\ -\sin\theta \end{bmatrix}$
 がとれる。

以上の考察を基に $P = \begin{bmatrix} \cos\theta & \sin\theta \\ -\sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix}$ と置けば、 P は直交行列、即ち ${}^t P = P^{-1}$ であり

$$\underline{\underline{{}^t P M P = P^{-1} M P = \begin{bmatrix} e^{j\theta} & 0 \\ 0 & e^{-j\theta} \end{bmatrix}}}$$
 が成立する。

※ (1) は誘導に依りて、距離を求める代わりに Hesse の標準形よりよく求められる。

(2) は見方は正しいが、 $\sin^2\theta + \cos^2\theta = 1$ により三角関数部分がすべて消えるので
 割合容易。

※ (1) の誘導は「点と平面の距離」を導く過程 そのものである。

補足1 Hesseの標準形.

(空間の)平面の方程式 $ax+by+cz=d$ が与えられた時.

1. $D = \sqrt{a^2+b^2+c^2}$ を計算する.
2. d が非負 (≥ 0) ならば $1/D$ を、 d が負ならば $-1/D$ を与式の両辺に掛ける.

得られた結果 $a'x+b'y+c'z=d'$ ($a'=\pm\frac{a}{D}$, $b'=\pm\frac{b}{D}$, $c'=\pm\frac{c}{D}$, $d'=\pm\frac{d}{D}$) は

「 $n = (a', b', c')$ は平面に対する単位法線ベクトル」, 「 $d' \geq 0$ 」

という状態になる. この結果の式を $ax+by+cz=d$ の "Hesseの標準形" と呼ぶ.

特に d' は原点と平面との距離に一致する.

例 $5x+7y-2z=-\sqrt{13}$ に対し $\sqrt{5^2+7^2+(-2)^2} = \sqrt{78}$. したがって、右辺は負なので、

全体に $-1/\sqrt{78}$ を掛ければ $-\frac{5}{\sqrt{78}}x - \frac{7}{\sqrt{78}}y + \frac{2}{\sqrt{78}}z = \frac{1}{\sqrt{6}}$. したがって $5x+7y-2z=-\sqrt{13}$ に対する Hesseの標準形となり、したがって原点と平面との距離は $1/\sqrt{6}$ である. \odot